PASJ2018 WEP046

超伝導スポーク空洞製作の現状

PRESENT STATUS OF SUPERCONDUCTING SPOKE CAVITY FABRICATION

沢村 勝^{#, A)}, 羽島良一^{A)}, 佐伯学行^{B)}, 岩下芳久^{C)}, 頓宮 拓^{C)}, 中村哲朗^{D)}, 渡邊直久^{D)}
Masaru Sawamura^{#, A)}, Ryoichi Hajima^{A)}, Takayuki Saeki^{B)}, Yoshihisa Iwashita^{C)}, Hiromu Tongu^{C)}, Tetsuro Nakamura^{D)}, Naohisa Watanabe^{D)}
^{A)} National Institutes for Quantum and Radiological Science and Technology

^{B)} High Energy Accelerator Research Organization/SOKENDAI

^{C)} Kyoto University

D) Mirapro Co., Ltd

Abstract

We are developing the superconducting spoke cavity for electron beam drivers to realize a wide use of LCS X-ray and γ -ray sources in academic and industrial applications. The spoke cavity can make the accelerator more compact than an elliptical cavity because the cavity size is small at the same frequency and the packing factor is good by installing couplers on outer conductor. Since the spoke has more complicated structure than an elliptical cavity, we performed press forming tests for the half spoke and obtained good results at the press forming test. We have been preparing the electron beam welding to fabricate the full spoke shape. We estimated the welding properties at the welding point. The results of estimation and the plan of preliminary test will be presented.

1. はじめに

スポーク空洞は周波数が同じなら楕円空洞と比べてコ ンパクトであることや、カップラーなどをタンク側面に設置 できるためパッキングファクターに優れているなどの長所 がある。スポーク空洞のこれらの利点を生かして、エネル ギー回収型リニアック(ERL)を小型化すれば、ERL と レーザーコンプトン散乱(LCS)を用いた LCS-γ/X 線源 の産業・学術分野への利用が期待できる。

我々は 4K での運転を目指し 325MHz のスポーク空 洞を提案しているが、限られた資産の中で空洞製作技 術を獲得するためハーフスケールである 650MHz のス ポーク空洞モデルの製作を進めている。

これまでハーフスポークの金型の設計[1]、製作、さら にプレス成型試験[2]を行ってきたが、フルスポークにす るための電子ビーム溶接(EBW)試験を予定している。ス ポーク空洞製作の現状について報告する。

2. スポークEBW

プレス成型加工により 2.5mm 厚のニオブ板を Fig. 1 のようなハーフスポークの形状に加工し、さらに Fig. 2 のように余分な部分を削るトリム加工も行っている。

次の段階としてプレス・トリム加工したハーフスポーク2 個とビームパイプを用いてフルスポーク形状にするため の EBW を検討している。溶接個所はビームパイプ2ヶ 所とスポーク側面2ヶ所である。ビームパイプ部分は斜 め入射にはなるが、ビームパイプ軸を中心に回転させる ことで均一な条件で EBW することができる。しかいス ポーク側面に関しては、形状が直線と円弧の組合せに なっているため、単純な直線移動または回転移動では 均一な条件にはならない。

Figure 1: Press formed shape after burring with niobium sheet of 2.5 mm thick.



Figure 2: Designed (top left) and fabricated (top right) trim jigs. Temporally assembled copper spoke (bottom).

現在電子ビーム溶接機として検討しているのは(株)ミラプロの1号機で、電子ビームは天井面から鉛直方向 に照射され、照射物を4軸での駆動が可能である。移動 軸は水平面での垂直な2軸の直線移動、水平面内での 回転移動、治具を作れば任意の傾斜角度になる回転軸 の4軸である。ただし、駆動制御の1ステップでは1軸

[#] sawamura.masaru@qst.go.jp

しか動かすことができない。さらに電子ビームの焦点位 置も1ステップ中では変更することができない。

そこでスポーク側面形状を EBW するときに 1 軸ずつ の駆動での溶接条件の計算を行った。

まず溶接時の駆動として主に使用するのは、直線移動1軸と垂直平面内の回転移動1軸である。この2つの軸を用いて EBW の際の溶接の高さ位置の変化と溶接面への電子ビームの入射角度を求めた。このときのパラメータとしてそれぞれの駆動軸の移動距離と回転角度、回転軸からスポークビームパイプ軸までのオフセットとした (Fig. 3)。軸の駆動が1軸のみなので、溶接なしの移動の場合は回転、水平移動が可能であるが、溶接の場合は回転移動または水平移動のみとなる。

計算に際しての条件として、入射角度に制限を設けて、 回転移動を制限した。そして入射角度の制限を変えなが ら、高さ位置すれが最小になるように最適化を行った。そ のため回転移動に制限を付けているだけなので、結果と して入射角度が制限値を超えることもある。

溶接区間を細かく分けたとき、入射角度制限を変えな がら高さ位置ずれと最大入射角度を求めたものを Fig. 4 に示す。溶接区間を細かくすれば、ほぼ垂直入射が可 能であるが、高さ位置のずれは 19mm 程度になる。入射 角度制限が 0.1 度のときのスポーク側面各位置での高さ のずれと入射角度を Fig. 5 に示す。この溶接方法では 溶接区間が多数存在するため、スポット溶接の連続のようになってしまう。そこで溶接区画をスポーク側面形状で 直線や円弧など形状ごとに分割した場合を考える。その ときの入射角度制限を変えながら高さ位置ずれと最大入 射角度を求めたものを Fig. 6 に示す。最小の入射角度 は 20 度になるが、高さの位置ずれは 3.4mm 程度になる。 入射角度制限が 20 度のときのスポーク側面各位置での 高さのずれと入射角度を Fig. 7 に示す。



Figure 3: Parameters for optimization of EBW condition.



Figure 4: Maximum height difference and injection angle at the welding spots for short interval.



Figure 5: Height difference and injection angle along the spoke side for short interval.



Figure 6: Maximum height difference and injection angle at the welding spots when the welding areas are divided at the border of spoke side shape.

PASJ2018 WEP046



Figure 7: Height difference and injection angle along the spoke side when the welding areas are divided at the border of spoke side shape.

3. EBW条件出し試験

スポーク側面をある程度の大きさの区画に分けて EBW するとき、高さ位置のずれは 5mm 以下程度に抑 えられるが、入射角度は 15~20 度程度になる。そこで、 これらの条件での溶接状況を調べるために EBW の条 件出し試験の実施を検討している。

焦点深度測定では、Fig. 8 のように電子ビームの条件 を一定にして、斜めに取り付けたニオブ板を水平移動さ せることで照射高さを変える。ニオブ板を傾けるため、 3.3°程の斜入射になるが、厚さとしては 0.17%の厚さ増 にすぎない。長さ 390mm のニオブ板を用いると±10mm 高さを変えることができる

入射角度測定では、Fig. 9のようにニオブ板を回転軸 に対して水平に取付け、回転角度を決めて水平移動を 行いながら電子ビームを当てる。ある程度の長さを移動 したら、回転角度を変える



Figure 8: Setup for EBW condition test of focus depth.



Figure 9: Setup for EBW injection angle condition test.

4. まとめ

フルスポーク製作のための EBW の検討を行っている。 1 軸駆動制御の EBW 装置でスポーク側面を EBW する とき、電子ビームの入射角度が 15-20 度程度、高さ位置 のずれは 5mm 程度以下になる。このような条件での EBW 特性を調べるため EBW 条件出し試験の準備を進 めている。

参考文献

- [1] M. Sawamura *et al.*, "ERL超伝導スポーク空洞製作の現状", Proc. of 12th Annual Meeting of Particle Accelerator Society of Japan, Tsuruga, 2015, pp.583-586.
- [2] M. Sawamura et al., "超伝導スポーク空洞開発の現状", Proc. of 14th Annual Meeting of Particle Accelerator Society of Japan, Sapporo, 2017, pp.949-952.