Vibration Results of SACLA Accelerator Structures fixed Girders on the Ground Floor

Sakuo Matsui, ^{A)} Hiroaki Kimura ^{A, B)}, Noriyoshi Azum i ^{A)}, Takahiro Inagaki ^{A)}, Toru Hara ^{A)} ^{A)} RIKEN , 1-1-1, Kouto, Sayo, Sayo, Hyogo,679-5148

^{B)} Japan Synchrotron Radiation Research Institute, 1-1-1, Kouto, Sayo, Sayo, Hyogo, 679-5198

Abstract

The girders for SACLA accelerator structures were put on the flat concrete floor to reduce the vibration without shim plates. The flat floor was made with the grindstone. The measured vibration amplitudes (rms value) of the accelerator structures were less than 0.3 μ m in the transverse horizontal and vertical directions. These values are about one order smaller than the tolerance. The measured vibration amplitude of Quadrupole magnets were 0.02 μ m in the horizontal direction and 0.005 μ m in the vertical. The tolerance of Quadrupole magnets vibration is 0.9 μ m.

研削面上設置架台による SACLA 加速管などの振動結果

1. はじめに

SACLA 加速器で良質なレーザー発振のためには 加速管や電磁石の振動は許容値以内でなければなら ない。Sバンド(8本)、Cバンド加速管(128本) の振動の許容値はビーム軸方向は 20 μ m(σ)と大き いがビーム軸垂直方向は、8GeV のところで振動に よる軌道変位をビームサイズの 10%以内にするため には加速管端部で、隣との位相の相関がない場合、 振動振幅を 2.3 μ m(σ)以下に抑える必要がある。た だしエネルギーの小さいほど影響は大きく Sバンド だけで 3 割弱の寄与がある。逆位相だとキックが増 幅され許容値は 1.6 μ m と小さくなる。また、加速 管 8 本ごとなどの、Q 電磁石の振動の許容値は同様 に考えると 0.9 μ m(σ)である。

リニアコライダー等で考えられてきた、より安定 な架台のひとつとして面タッチを実現するため床を 研削しシムなしで固定する方法がある。SACLA で も加速器の大部分を占める C バンド加速管用の試験 架台を製作しこの方法を試験し実機でも採用した。

2. テストスタンドでの測定

2008 年頃はまだ正規の場所ではなく別の建物に加速管や sled を組んでいろいろなテストを行い、加速管の振動についてもいろいろな測定を行った。

2.1 測定器

センサーは(株)東京測振製 速度出力 VSE15D 1mm/s 1V 出力 8個、測定器は小野測器製 多チャ ンネル FFT Graduo 8ch 24bit を用いた。

2.2 架台のみ固定の振動試験

架台の天板が水平になるよう弓形形状の厚さ 0.3-0.5mm 程度のステンレス板(シム)を用いて 4 つの ボルトで塗装面上に固定したもの(図 1 左)、

(株)原マシナリー製のコンクリート研削装置を用い、水平で平坦度 1m 四方±0.03mm 程度の研削面上

に固定したもの(図1右)、さらに架台内に砂を満 たしたものを用意した。床上、架台天板上、それぞ れ水平X、Z2方向、垂直方向、計6個のセンサー を設置し、ハンマーなどで床や架台天板を加振した。



図 1.架台の固定部 左:シム板、右:研削面 図 2 に架台天板を水平に加振したときの各成分の 振動波形を示す。明らかに研削面での減衰が速く、 床への伝播も大きいことがわかる。包絡線の減衰時 間はシム使用で 0.2 秒、研削面で 0.012 秒と一桁以 上の差があった。(図 3)







2.3 架台つばの剛性

架台つばのところが弱いのか、シムがよくないの か調べるために図 4 のようにツバの上に垂直方向に、 架台上に水平方向にセンサーを置き測定した。図 5



図4.シム板架台とセンサーの位置。



図 5. 架台つばのところの上下と天板の水平振動。

に ch4 (青) は 3 倍、ch7 (緑) は 4 倍してプロット し ch3(赤)と比べている。振幅の比は 2 倍よりやや大 きいが位相をみても回転していることがわかり、ま たボルトの上での振幅も ch4,7 と同程度であったこ とから厚さ 25mm のツバの剛性はかなりあり、シム 板のところがバネになっていることがわかった。

2.4 振動源と伝搬経路

さらに冷却系、sled など設置配管された。(図 6) 導波管にも冷却用のパイプが上面に溶接され加 速管両端の側面にフランジ固定されている。加速管 用の冷却水配管は主にステンレス製で、加速管の両 端に上下2方向から入と出の配管がある。



図 6. テストスタンドでの振動測定。

加速管内用冷却水を止めても加速管の振動はあまり へらず、sled への冷却水も止めると大幅に減少した。 これは加速管に流れる水による振動自体より外から の伝播が主であることを示している。

伝播経路は1)床から架台を通して、2)導波管 (両端)3)冷却水配管(両端)と3通りの経路が 考えられる。sled は壁に固定されているが冷却水配 管は加速管用と共通に固定されている部分があり、 そこから振動が伝播してくる。振動源を特定するために加振試験を行った。

床、加速管の両端部の導波管、冷却水用配管をそれぞれ加振してフーリエスペクトルを、実際のとくらべた。床からの伝播はわずかとわかったが、導波管と冷却水用配管はどちらも端部に固定されており、加振スペクトルでの区別は難しかった。いずれにしろ加速管の振動は両端につながっている機械的なパイプを伝播してきているのが主と考えられたので実機では冷却水配管はできるだけ床や壁などしっかりしたものに固定する、sledと加速管への配管のサポートはできるだけ別にするなどこころがけた。

2.5 加速管の架台への固定

加速管1本を2台の架台つまり2カ所で固定す るが、その固定部の材質をステンレスのバンドと アルミでテストした。sled、加速管に冷却水を流し センサーは加速管上に計8個設置し測定した。差 が見られなかったので幅38mm厚さ0.6mmのステ ンレス板を用いることにした。

3. 振動振幅の推定

3.1 経緯

試験した架台(鋼管直径 41 cm、ボルト間隔 56 cm)から実機では小型にし(同 32 cm、29 cm)、また床の研磨度もコストや時間から粗いものでも問題ないかの答えが必要になった。冷却水も配管もない状態で実際時の振動を推定した。

3.2 モデル

インパルスハンマーにより架台天板に加振力 F₀が 時間⊿tだけ作用する場合のモデルは(図7)



図 7. 天板を加振する場合のモデル。

 $M\ddot{x} + c\dot{x} + kx = F_o$ または $M\ddot{x} + c\dot{x} + kx = 0$ ここで減衰比 $\zeta = \frac{c}{2\sqrt{Mk}}$ を使い、 x_{Ip} を以前の鋼 管架台の変位、 x_{2p} を新しい架台での変位とすると

$$x_{I,p}(t) = F_1 \, \Delta t_1 \frac{\frac{1}{M_1}}{\omega_{I,p} \sqrt{1 - \zeta_1^2}} \quad \tilde{e}^{i \,\omega_I \, t_S} \, \sin(\omega_{I,p} \sqrt{1 - \zeta_1^2} t)$$

 x_{2p} も同様に表される^[1]。 ω_n はn番目の固有振動の 角速度である。減衰のカーブは時定数 $\tau = 1/(\zeta \omega)$ を 用いると $\exp(-\zeta \omega t) = \exp(-\frac{t}{\tau})$ と表される。時間 τ 経つと振幅は 1/e=1/2.7=37%になる。

実際には速度出力を測定しており t ~ 0 に近い部 分で振幅を比べる。また今回のような場合は減衰 比 $\zeta < 0.1$ なので速度出力の振幅だけで比較する と

$$\frac{\left|\dot{x}_{2p}(t)\right|}{\left|\dot{x}_{1p}(t)\right|} = \frac{F_{2o}\Delta t_2}{F_{1o}\Delta t_1}\frac{M_1}{M_2} \qquad \text{if } t \sim \mathcal{T}, \quad \frac{M_1}{M_2} = \frac{\left|\dot{x}_{2p}(t)\right|}{\left|\dot{x}_{1p}(t)\right|}\frac{F_{1o}\Delta t_1}{F_{2o}\Delta t_2}$$

 3.3 加速管を設置した場合の振動 減衰のある連続加振の場合は M菜+cx+kx=F。simat

$x = X \sin(\alpha t + \alpha)$

と置ける。この場合の M は加速管も含めた質量に なり、架台単独の場合と異なるがその状況は以前の 架台でも同様なので振幅だけに注目すると

$$X = \frac{F_{o}}{M} \frac{1}{\sqrt{(\omega^{2} - a_{i}^{2}) + (2(\omega))^{2}}}$$

新しい架台での加速管を取り付けた場合の固有振動 数はわからないが問題になる振動数は固有振動数に 近いあたりなので($\omega_n^2 - \omega^2$)の項は無視でき、ま た加速管を振動させる外力 F_0 は実機のトンネルの中 でもテストスタンドの場合と同様と考えると

$$X_{1} = \frac{F_{\circ}}{M_{1}} \frac{1}{2\zeta_{1}\omega_{1n}\omega} \qquad X_{2} = \frac{F_{\circ}}{M_{2}} \frac{1}{2\zeta_{2}\omega_{2n}\omega}$$
$$\simeq \sum D \sum \frac{X_{2}}{X_{1}} = \frac{M_{1}}{M_{2}} \frac{\zeta_{1}\omega_{1n}}{\zeta_{2}\omega_{2n}}$$

従って 予測される振動振幅 X_2 は減衰の時定数 τ を用いて

$$X_{2} = \frac{M_{1}}{M_{2}} \frac{\zeta_{1}\omega_{l_{n}}}{\zeta_{2}\omega_{2_{n}}} X_{1} = \frac{\left|\dot{x}_{2p}(t)\right|}{\left|\dot{x}_{1p}(t)\right|} \frac{F_{1}}{F_{2}} \frac{\Delta t_{1}}{\Delta t_{2}} \frac{\zeta_{1}\omega_{l_{n}}}{\zeta_{2}\omega_{2_{n}}} X_{1} = \frac{\left|\dot{x}_{2p}(t)\right|}{\left|\dot{x}_{1p}(t)\right|} \frac{F_{1}}{F_{2}} \frac{\Delta t_{1}}{\Delta t_{2}} \frac{\tau_{2}}{\tau_{1}} X_{1}$$

と書ける。ただし、加速管を取り付けるので M は大きくなり、固有振動数も下がるが M1/M2 や振動数の比があまりかわらないと仮定している。

テストスタンド室での測定でx方向の架台上と 加速管の振幅はほぼ同じという結果が出ている。 またテストスタンド室での架台の条件は4本とも 異なるが加速管2本とも振幅に大きな差はなく (rms: $0.2 \sim 0.3 \mu$ m 振動数~50Hz) 0.25μ m と して計算する。

3.4 推定結果

架台単独でのハンマーによる天板加振時の水平 方向の振動の時間変化から最初の速度、ハンマー 加振の加速度、減衰時間、固有振動数を読み取った。

インパルスハンマー 0.22V/kgf Gain:10 使用 推定の基準には2台ともほぼ同じ条件にあったシム (砂あり)使用架台 x 方向の振動を使った。研削が 上仕上げ、超荒仕上げ、試験用仕上げの3種類の面 にそれぞれ新しい架台を設置し水平の X、Z2方向 から加振してパラメータを計算し、それぞれの架台 に加速管を設置した場合の振動振幅を推定した。 (表1の赤字)0.2µm 弱の値で、研削の度合いによ る差はあまり見られなかった。

表1:新架台での加速管水平方向振動振幅の推定

| 新しい架台 | 速度振幅 (mm/s) | | ハンマ質量 (g) | | ハンマ出力 (V) | | ∆t (秒) | | 減衰時間で(秒) | | 振幅(µm) | | 固有振動 |
|---------|----------------|------|--------------|-----|--------------|------|--------|--------|----------|--------|------------------|-------|------|
| (研磨程度) | (旧) | (新) | (旧) | (新) | (旧) | (新) | (旧) | (新) | (旧) | (新) | 基準X ₁ | 推定X2 | (Hz) |
| 上仕上げ z | 3.9 | 1.97 | 220 | 380 | 2.6 | 0.88 | 0.002 | 0.004 | 0.07 | 0. 024 | 0.25 | 0.04 | 130 |
| 上仕上げ X | 3.9 | 4.4 | 220 | 380 | 2.6 | 0.73 | 0.002 | 0.004 | 0.07 | 0.042 | 0.25 | 0.17 | 68 |
| 超荒仕上げ z | 3.9 | 2.2 | 220 | 380 | 2.6 | 0.75 | 0.002 | 0.004 | 0.07 | 0.056 | 0.25 | 0.11 | 197 |
| 超荒仕上げ X | 3.9 | 2.3 | 220 | 380 | 2.6 | 0.8 | 0.002 | 0. 004 | 0.07 | 0.075 | 0. 25 | 0. 15 | 196 |
| 試験用仕上げz | 3.9 | 1.4 | 220 | 380 | 2.6 | 0.8 | 0.002 | 0.004 | 0.07 | 0.045 | 0.25 | 0.05 | 208 |
| 試験用仕上げ× | 3.9 | 2.3 | 220 | 380 | 2.6 | 0.8 | 0.002 | 0.004 | 0.07 | 0.047 | 0.25 | 0.09 | 230 |

(III):II架台(新):新しい架台 3.5 実測値

2010年になり、冷却水も規程の流量が流れるよう になったので水平 X 方向の振動を測定した。推定と 同じ 0.1~0.2 µm 程度であった。(5.2、5.4 参照)

4. 床面の研削

4.1 研削の荒さ

使う砥石により面の粗さは、仕上げ、荒、超荒と 段階があり、かかる時間も異なる。3つの架台の振 動テストでは差がみられなかったので一番荒い段階 を試した。図 8 のように研削方向に沿って 0.02mm の隙間ゲージが入るところもあった。そこで架台を 設置する前に、感圧紙を接する面に置き、研削面と



図8.研削機(左)と研削面と架台底面の隙間。



図 9. 左:架台を外した後の感圧紙 右:解析例。

架台底面の接触の様子を調べた。規定の 35N・m の トルクで締めた跡、外してみると図 9(左)のよう に 25mm ほどの間隔で線状に接触していることがわ かった。この感圧紙を分析し圧力とその付近の力を 示したのが図 9(右)で大きな圧力のところは 20Mpa に達している。面の仕上げ度を上げても線幅 こそ太くはなったが 25mm の間隔は変わらず、完全 な面タッチには至らなかった。全面で当たらなくて も線状に接し、その領域が一定の拡がりを持つこと で架台が倒れるような力を受けたときに底が固い面 として抵抗すると考えた。このようなことから実機 では一番荒い段階「超荒」でとどめることにした。

5. 実機の振動

5.1 Cバンド加速管

鋼管架台はすべて研削面の上 にシムは使わず固定された。冷 却水配管、導波管の加速管への つなぎの部分、架台の写真を図 10に示す。



図 10. C バンド加速管用架台。

5.2 振動振幅



図 11. センサーの配置図。(7ch は架台上)

図 11 のようにセンサーを設置し、冷却水を定格 で通水した状態で測定した。振動は大きくなったり 小さくなったり、またほぼコモンモードでゆれる1 Hz 以下のゆっくりした周波数成分を除くため一旦 フーリエ変換し、2 Hz 以上のところで逆変換した。



図 12 は水平方向の例である。これらから rms 値を 計算した。(表2)

表2.図10の位置の振動振幅(µm)。

| | 1ch | 2ch | 3ch | 4ch | 5ch | 6ch | 7ch |
|----------|------|------|------|------|------|------|------|
| х | 0.19 | 0.15 | 0.14 | 0.14 | 0.21 | 0.23 | 0.08 |
| vertical | 0.03 | 0.01 | 0.08 | 0.01 | 0.03 | 0.03 | 0.01 |
| z | 0.07 | 0.07 | 0.07 | 0.07 | 0.08 | 0.12 | 0.03 |

5.3 架台とサポート部の振動

水平 X 方向ではサスのバンドのところ(ch2, 4)で は両端より少しは小さいが完全に節になっているわ けではなく架台ごと揺れていることがわかる。しか し、垂直方向はバンドのところで節になっているこ とがわかり、サポートのない加速管中央(ch3)が最も 大きな振動をしていることがわかる。 Z 方向の振動は加速管のどこでもほぼ同じで架台 (ch7)はやや小さいことがわかる。

5.4 振幅まとめ

図 13 に床(緑)、架台(青)、加速管(赤)そ れぞれ7箇所、各3成分の振動振幅を示す。

床と架台の振動の差は水平方向で大きく、垂直方 向で小さいことがわかる。これは架台の構造と床と の接している面に大きく依存していると思われる。



図 13. 床、架台、加速管の振動振幅まとめ。

5.5 各振動のスペクトルと位相

5.5.1 水平 X 方向

加速管の中央(ch3)と両端(ch1,ch5)での振動 (速度)スペクトルと位相差を図14に示す。

70-80Hz、125Hz 前後、固有振動付近に幅 10Hz 程 度の比較的幅広いピークがあり、80Hz では加速管 が全体として同じ方向に振動するモードで 125Hz 前 後についてはサポート付近が節になるモードで1と 3で逆位相になっている。回転機などから想定され る 30Hz 弱の整数倍の狭いピークはみられない



図 14. 水平方向の振動スペクトルと位相差。

5.5.2 垂直方向

X 方向にくらベサポート部分の固定がしっかりし ているようで管全体で上下するモードはあまりなく、 サポート部を節に凹凸の形に振動するモードが主で ある。(ch1-ch3 や ch3-ch5 で位相はπずれている) そのため周波数は高くなり 125Hz とか 135Hz 付近に 固有振動が見られる。

5.5.3. 隣の加速管との位相差

加速管の振動によるキックは隣の加速管と同相で あればキャンセルするが逆相では強めあう向きにな る。図 15 上段は水平方向、下段は垂直方向の位相 差である。水平は 80Hz 付近で反転したり、125Hz 付近では逆位相が少し見られる。垂直方向は場所に より少し相関が見られるところもあるが常にという ことはないようである。



5.6 Q電磁石とその架台の振動

加速管とつながっている状態で図 16 のように床、 架台上、Q 電磁石上を測定した。この架台には振動 源となる冷却水配管がない。角鋼管架台の上に 5cm ほどの4本の M16 のボルトで石定盤を支えており、 振動の増幅も考えられたが振幅は許容値 0.9μ m よ り一桁以上小さく問題はなかった。(表 3)



図 16. Q 電磁石の振動測定。

表3.Q電磁石と架台の振動振幅(µm)。

| | | Qmag | | Qr | nag gird | ler | floar | | | |
|-------|-------|-------|--------|-------|----------|----------|-------|-------|----------|--|
| | х | z | Verial | х | z | Vertical | х | z | Vertical | |
| cb 13 | 0024 | 0.020 | 0.005 | 0.019 | 0.012 | 0.005 | | | | |
| cb 14 | 0.026 | 0.025 | 0.006 | 0.021 | 0.014 | 0007 | Q016 | 0.009 | 0.006 | |

5.7 全加速管の振動測定

S バンドから C バンドの最後まで振動を測定して いる様子を図 17 に結果を図 18 に示す。各加速管の 両端部で水平と垂直方向にセンサーを固定し10秒 間測定し、振幅の rms 値を求めた。水平方向は大き いところでも 0.3μ m 以内、垂直方向は S バンドで は水平方向よりやや小さいが C バンドでは大きくて も 0.1μ m 以内であった。架台の固定が悪い場合大 きな振動が発生する可能性があるが、この結果から は特には問題がないように見える。



図 17. 加速管の振動を測定している様子。



図 18. 加速器棟全加速管の両端の振動振幅。 上段:水平方向、下段:垂直方向

6. まとめ

SACLA 加速管、Q 電磁石用架台の床への固定に シムを使うのではなく、床を研削しその上に直接す えることで面タッチに近い状況を作り、結果として 許容値より一桁小さい振動振幅を実現した。

隣の加速管との位相に強い相関も見られずキック の増幅も心配なかった。

研削面を感圧紙で調べると研削方向に沿って 2-3 cm間隔で線上でのみ接しているだけで完全な面 タッチでなくても十分な効果があることがわかった。

光源棟では Q 電磁石と BPM 用に研削面上の石基 台(60×60×74cm、~750kg)を用いている。石基 台による床の振動の増幅は、水平方向は 80Hz 付近 から少し見られ 120Hz 付近で 5db 程度、垂直方向は 増幅は見られなかった。

R&D から実機に移る時に架台などに変更があっ たが加振試験の結果を使って振動振幅を推定し、実際ともよく一致した。

測定にはスプリングエイトサービス(株)の山下 雅史氏、塚本宜史氏にお世話になりました。謝意を 表します。

参考文献

[1] 『振動工学通論』(永井正夫他著 p47) 産業図書.