Proceedings of the 25th Linear Accelerator Meeting in Japan (July 12-14, 2000, Himeji, Japan)

[13A-05]

## Performance of the thermionic electron gun at JAERI FEL

## N. Nishimori, R. Nagai, R. Hajima, T. Shizuma and E. Minehara

## Japan Atomic Energy Research Institute

2-4 Shirane, Shirakata, Tokai, Naka, Ibaraki 319-1195, Japan

### ABSTRACT

The thermionic electron gun for JAERI superconducting linac driven FEL has been developed to produce high quality electron beam. The beam energy is 230 keV, micropulse charge 0.51 nC, pulse width (FWHM) 0.81 ns, peak current 0.63 A. Especially rms time jitter was shortened to 23 ps and amplitude fluctuation in peak to peak sense became less than 1 %. The normilized rms emittance is 13  $\pi$  mm  $\cdot$  mrad. The high performance of the electron gun is one of key technologies to realize high power FEL.

# 原研 FEL 用熱電子銃の性能

### 1. はじめに

原研自由電子レーザー (JAERI FEL) では波長 20µm 程度の遠赤外光を平均出力 1kW レベルで発振 させることを一つの目的としてきた。CW 化可能な超 伝導加速器を駆動源としており、電子銃も CW 化可 能なことが大前提となる。RF 電子銃は CW 化が困難 であり、米国ジェファーソン国立研究所 (TJNL) では DC 加速管とフォトカソードを組合せ質のよいビーム を作り出している [1]が、半導体フォトカソードの寿 命、取扱に難がある。JAERI FEL では Grid Pulser (GP) で駆動させる熱陰極カソードと DC 加速管を組 み合わせた一般的な電子銃を採用している。数10µsの マクロパルスを数 10Hz で駆動するような場合はピー ク電圧 150V、半値幅 0.5ns という非常に高性能な GP が市販で手に入るが [2]、数 100µs 以上のマクロパル スを 10Hz で動作させるパルサーは市販品がない。そ こで、1ms 以上のマクロパルスを 10Hz で動作させる GPを作製することを中心に開発し[3,4]、1998年2月 の最初の発振に結び付いた。

ところが、[4] で報告した時点では前段加速器後のミ クロパルスのバラツキが大きく、アンジュレーターに 全ビームを導けていないことがわかっていた。一つの 原因は光ファイバーのトランスミッターとレシーバー 部にあり、1 ns 程度のジッターを生み出していた [5]。 高速な HFBR2426,1424 (Hewlett Packard) に交換す ることで、光-電気変換部に起因するジッターは除去 された [6]。ところがここで別の問題が生じた。

JAERI FEL は 230kV の高圧をかけるために SF6 ガスを絶対 2.5 気圧封入したタンク中に加速管を納め ている。パルサーに基準信号を送る光ファイバー中の 光信号が大気中とタンク内を繋ぐコネクタ中で減衰し、 電気信号に戻すと 0.2V 程度になる。それを 100V 程度 まで増幅する必要があり、ノイズ対策が難しい。0.2ns 程度のジッターがオシロで観測されていたが、GP の グランドとアンプ用バイアス間に適度な容量のコンデンサを入れることで、GP単体のジッターはほぼ除去された[6]。

このレポートでは、GP単体のノイズ除去以降の改 良点である、GPを電子銃にインストールする際に発 生するジッターの除去、電子銃からの電子ビームのエ ミッタンス計測、電子ビームの電荷量やパルス幅など の諸特性について述べる。

2. GP インストール時のジッター

JAERI FEL で行なっているタイミングジッターの 測定方法について述べる。最も簡単には、GP 本体に 送っている TTL レベルの 10.4125MHz の基準信号を 1GHz のアナログオシロ (Tektronix 7104)のトリガー 信号とし、それに対する電子銃下流 1m に設置してあ るコアモニター信号のジッターを観測する。ジッター の幅が 200ps より狭く、時間的なふらつきがなければ よい。おおむね間違っていないが、余りにも定性的す ぎるのでコアモニター信号を 1GHz のデジタルオシロ (Tektronix TDS684)に入れてタイミングジッターを 測定している。オシロに信号の間隔を自動計測する機 能がついているので、GPIB を通して 0.6 秒毎にパソ コンに取り込み 500 個貯める (約5分の測定)。信号の 最初の 10 $\mu$ s は信号に変動があるので、トリガを適当 に (例えば 50 $\mu$ s) 遅延させて測定する。

次に測定データの意味を考える。 $50\mu$ s頃のパルス がコアモニターを通過した時間を $T_1$ とし、次のパル スが通過する時間を $T_2$ とする。その差は $T_1 - T_2$ で あり、これがデータとして貯めこまれる。ところが、 実際に欲しいデータは10.4125MHzの間隔の基準信号 Rとの差であり、 $T_1 - T_2$ とは異なる。実際に欲しい データ $\Delta_1 = T_1 - R$ 、 $\Delta_2 = T_2 - R \ge T_1 - T_2$ の関係 を求める。

$$\begin{aligned} \Delta_{1,2} &= T_{1,2} - R\\ R &= 96.038 \text{ns}\\ \langle (T_1 - T_2)^2 \rangle &= \langle \Delta_1^2 \rangle - 2 \langle \Delta_1 \Delta_2 \rangle + \langle \Delta_2^2 \rangle \end{aligned}$$

ここで、以下の(1),(2)式を仮定すると(3)が得られる。

$$\langle \Delta_1 \Delta_2 \rangle \simeq 0 \tag{1}$$

$$\langle \Delta_1^2 \rangle \simeq \langle \Delta_2^2 \rangle$$
 (2)

$$\langle (T_1 - T_2)^2 \rangle \simeq 2 \langle \Delta_1^2 \rangle$$
 (3)

従って、実験で得られる標準偏差  $\sigma_T = \sqrt{\langle (T_1 - T_2)^2 \rangle}$ は必要としている  $\sigma_\Delta = \sqrt{\langle (\Delta_1)^2 \rangle}$ の  $\sqrt{2}$  倍になってい ることがわかる。実験的には Fig. 1のように  $\sigma_T$ =32ps が得られた。これは、 $\sigma_\Delta$ =23ps に相当する。JAERI FEL では FWHM 800~900ps 幅のパルスを FWHM 5ps 程度まで圧縮している。圧縮比は 150 倍程度。ジッ ターも同様に圧縮されれば、 $\sigma_\Delta$ @undulator は 0.2ps 程度以下になっていると推定される。ここではオシロ の持つジッター等のエラーは考慮されていない。これ 以上の測定を行なうにはサンプリングオシロを使うこ とが必要かもしれない。



Fig. 1: 電子銃下流 1m のコアモニターで測定したタイミング ジッターの分布。オシロの period 測定機能を使って得たデータを PC に取り込んだもの。ミクロパルス周期が 10.4125MHz なので、 96.04ns 位が中心となるはず。

実は上の計測以前はジッターが2倍以上大きかった。 原因不明だがGPのインストールのやり方でジッター が大きく変わった。0.2V程度の小さな信号を100V程 度まで増幅する上で、浮遊容量等が効いてくるものと 考えているがはっきりと掴めていない。ここでは、経 験的にわかったことを述べる。JAERIFELではGPの インストール後に空気中で70kV高圧をかけビームテ ストを行なう。ジッター等を計測してビームの質が良 いことを確認後、SF6を詰める。そのテストの際、GP インストール方法とジッターの関係としてFig.2の ような関係があることがわかった。直径 20cm、長さ 68cmの筒状の先にカソード (Y646B)が取り付けられ ていて、そこに GP をインストールする。Fig. 2の ドーナツ状の丸い円は GP の後部フランジを表してい て、一番外側の太い線は筒を表している。筒とフラン ジで浮遊容量を調節するようなイメージである。現在 は最もジッターの少なかった 6mm 厚のゴムシートを 下に敷き、上にアルミテープを貼り筒と電気的に繋ぐ 方法を採用している。



Fig. 2: GP を電子銃にインストールする際の方法とジッターの 関係。外側の太線は加速管内部の高圧側の筒を表している。筒の先 端にカソードが取り付けられている。筒内に GP を入れカソード をドライブする。図のドーナツ状のものが GP の後部フランジを 表す。浮遊容量等を調節してタイムジッターを少なくするため、ゴ ムシートを敷いて電気的に浮かしたり、ゴムシートの厚みを変えた り、フランジ上部と筒間にアルミテープを貼って電気的に繋いだり と、カット&トライを繰り返して最適なインストールの方法を探し た。現状はアナログオシロで見て最適な結果が得られた右端の方法 でインストールしている。GP の故障などで何度か GP の出し入れ を繰り返した。その度に小さなジッターを再現できている。

### 3. ビームの幅、電荷等諸特性

電子銃からのビームの半値幅等の諸特性の測定は高 圧 230kV、フィラメント電圧 6.6V で行なった。230kV でパルサーを駆動させず、バイアスを下げていくとビー ムが出始める電圧がある。その電圧はバイアス 62V で あった。そこで、バイアス 64V までのデータを取っ た。パルス幅測定はコアモニターを用いているので、 コアモニターの分解能が必要となる。似た形状、材質 のコアモニターがビームライン上にいくつか使われて いて、半値幅 0.58~0.64ns が得られている。前段加速 器以降のパルス幅は 50ps 程度以下になっているはず なので、コアモニターの分解能が推定できる。ここで は 0.58ns と仮定して、生データに補正を加えた。Fig. 2に横軸バイアス値、縦軸に半値幅とパルス当たりの 電荷量をプロットしたものを示す。バンチあたりの電 荷量は推定値。バイアス85Vの時にアンジュレーター 後の F.C. でおよそ 5.3 mA と測定されている。それ を基準に制御室で測定されたコアモニター信号のピー ク電圧値を使って換算した。制御室でのコアモニター 信号はケーブルで速い成分が減衰し、電流に比例する と考えている。その証拠にコアモニターのそばで測定



**Fig.** 3: 電子銃のパルス幅 (実線)、電荷量 (点線) とバイアス値 の関係。通常はバイアス 85V で 5.3 mA 平均、FWHM 0.81ns、 ピーク電流 640mA で運転していることになる。

した電圧ピークと半値幅の積と制御室でのピーク値は 比例する。また、図から挿入すると電荷量の0になる バイアス電圧は120Vと推定される。バイアス62Vで 電流が流れ始めるので、カソードに対してかかってい る GP の電圧は58Vと推定できる。

今後の JAERI FEL の展開として、エネルギー回 収により電流量を増やし FEL の出力を増やす計画が ある [7,8]。エネルギー回収による FEL 出力増に成功 した唯一の例は TJNL[9] だが、そこでは 1 パルス当た りの電荷量を変化させずに繰り返しの周波数を 2 倍、 4 倍に増やしている。JAERI FEL で現状の 10.4MHz から 20.8MHz に周波数を増やすのは GP に使用して いる部品の関係上困難である。しかしながら、1 パル ス当たりの電荷量は Fig. 3 に示すように 0.9 nC 程 度まで増加可能である。パルス当たりの電荷量を現状 の約 2 倍の 0.9 nC にして 5.2MHz で運転し、エネル ギー回収後に 10.4MHz 運転することで、電流を増や すことが可能と考えられる。このように、特別な変更 なしにエネルギー回収に対応した電子銃とすることが できる。

4. エミッタンス

電子銃でのエミッタンス測定は、アノード下流 0.25m に設置されたソレノイドコイル (有効距離 186mm) で中心磁場を 0~180gauss まで変化させ、ア ノード下流 0.62m に設置された位置可変ワイヤーモ ニター (材質タングステン、直径 0.1mm) でビームサ イズを測定することにより行なった。データからのエ ミッタンスの逆算には、ここでは TRACE3D[10] コー ドを用いた。エミッタンスなどのツイスパラメーター を初期値として設定し磁場を変化させ、計算値と実験 値がある程度一致する値を電子銃のエミッタンスとし た。(230keV の場合は規格化エミッタンス  $\varepsilon_n$  は非規 格化エミッタンス ε とほぼ同じになる。ここでは両者 を特に区別しない。)計算結果は $\alpha$ に依存しないが、 $\beta$ と ε に依存する。そこで、アノードの穴径が半径 5mm であることを条件として加え、EGUN 等の結果など から考え合わせて半径 3.5mm 程度のビームが出ると



**Fig.** 4: ワイヤースキャナー位置での FWHM ビームサイズ。実 験データと計算結果の比較。

仮定し、実験値をよく再現する  $\varepsilon \geq \beta$  を求めた。Fig. 4 に実験結果と計算結果の比較を示す。アノード位置 のビーム条件は、 $\varepsilon_{rms} = 13 \text{ mm mrad}, \alpha = -0.1, \beta$ = 0.188 を仮定している。この場合、初期ビームサイ ズは  $\sqrt{5\varepsilon_{rms}\beta} = 3.5 \text{ mm} \ge c$ る。 $\beta \ge \varepsilon_{rms}$ の組合せ によっては  $\varepsilon_{rms}$ は 12~14 mm mrad まで変化するが、 ビームの初期サイズから考えて 13 mm mrad 程度と 推定した。

### 5. まとめ

GPを電子銃にインストールする方法によってジッ ターが異なることがわかった。そこで空気中で 70kV の高圧をかけ、最適なインストール方法を探した。そ の結果、現象論的ではあるが再現性のあるインストー ル方法を見付けることが出来、ジッターを標準偏差 ( $\sigma$ ) で 23ps まで小さくすることが出来た。電子銃からの ビーム量パルス幅をバイアス電圧の関数として求めた。 この結果パルス当たりの電荷量が 0.9 nC の時、パルス 幅 1.1 ns 程度のビームを出せることがわかった。電子 銃直後のビームエミッタンスを求め、13  $\pi$  mm mrad が得られた。

### 参考文献

- [1] G.R. Neil et al., NIM A**358** (1995) 159.
- [2] T. Tomimasu et al., NIM A407 (1998) 370.

[3] N. Nishimori et al., Proceedings of the 22th Linear Accelerator meeting in Japan (1997) 341.

[4] N. Nishimori et al., Proceedings of the 23th Linear Accelerator meeting in Japan (1998) 130.

[5] N. Nishimori et al., 高エネ研研究会「電子ビーム 源の新展開」AccLab-98-154 (1999) 27.

[6] N. Nishimori et al., NIM A445 (2000) 432.

[7] R. Hajima et al., NIM A445 (2000) 384.

[8] T. Shizuma et al., "Design of an energy recovery beam line for the JAERI FEL", in this proceedings.
[9] G.R. Neil et al., Phys. Rev. Lett. 84 (2000) 662.
[10] K.R. Crandall, D.P. Rusthoi, LA-UR-97-886 (1997).